

Aufgabe 1

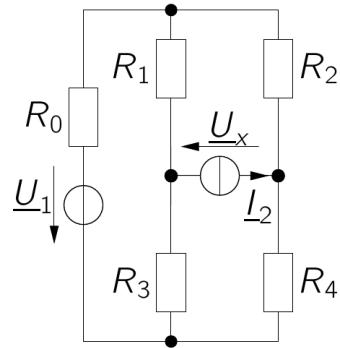
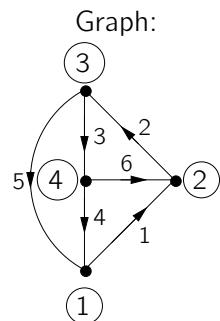
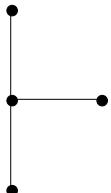


Abb. 1: Gegebenes Netzwerk.

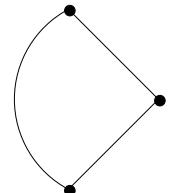
a)



Baum:



Co-Baum:



b)

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & -1 & 0 \\ 2 & -1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & -1 & 1 & 0 & 1 \\ 4 & 0 & 0 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Bezugsknoten 2 \Rightarrow streiche 2. Zeile

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

c)

$$Y = \begin{pmatrix} \frac{1}{R_4} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{R_2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{R_1} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{R_3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{R_0} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$Y_n = AYA^T$$

$$\begin{aligned} &= \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{R_4} & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{R_2} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{R_1} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{R_3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{R_0} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{1}{R_3} + \frac{1}{R_4} + \frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_3} \\ -\frac{1}{R_0} & \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_1} \\ -\frac{1}{R_3} & -\frac{1}{R_1} & \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_3} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$I_{qn} = A(I_g - YU_g)$$

$$= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \left(\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -I_2 \end{pmatrix} - Y \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ -U_1 \end{pmatrix} \right)$$

$$= \begin{pmatrix} -\frac{U_1}{R_0} \\ \frac{U_1}{R_0} \\ -I_2 \end{pmatrix}$$

d)

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{R_3} + \frac{1}{R_4} + \frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_3} \\ -\frac{1}{R_0} & \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_1} \\ -\frac{1}{R_3} & -\frac{1}{R_1} & \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_3} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_{n2} \\ U_{n3} \\ U_{n4} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{U_1}{R_0} \\ \frac{U_1}{R_0} \\ -I_2 \end{pmatrix}$$

Einsetzen:

$$R_1 = R_2 = R_x$$

$$R_3 = R_4 = R_y$$

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{R_x} + \frac{1}{R_y} + \frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_y} \\ -\frac{1}{R_0} & \frac{2}{R_x} + \frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_x} \\ -\frac{1}{R_y} & -\frac{1}{R_x} & \frac{1}{R_x} + \frac{1}{R_y} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} U_{n2} \\ U_{n3} \\ U_{n4} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{U_1}{R_0} \\ \frac{U_1}{R_0} \\ -I_2 \end{pmatrix}$$

Kramer'sche Regel:

$$U_x = -U_{n4} = -\frac{\det \begin{pmatrix} \frac{1}{R_x} + \frac{1}{R_y} + \frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_y} & -\frac{U_1}{R_0} \\ -\frac{1}{R_0} & \frac{2}{R_x} + \frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_x} & \frac{U_1}{R_0} \\ -\frac{1}{R_y} & -\frac{1}{R_x} & \frac{1}{R_x} + \frac{1}{R_y} & -I_2 \end{pmatrix}}{\det \begin{pmatrix} \frac{1}{R_x} + \frac{1}{R_y} + \frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_y} \\ -\frac{1}{R_0} & \frac{2}{R_x} + \frac{1}{R_0} & -\frac{1}{R_x} \\ -\frac{1}{R_y} & -\frac{1}{R_x} & \frac{1}{R_x} + \frac{1}{R_y} \end{pmatrix}}$$

Aufgabe 2

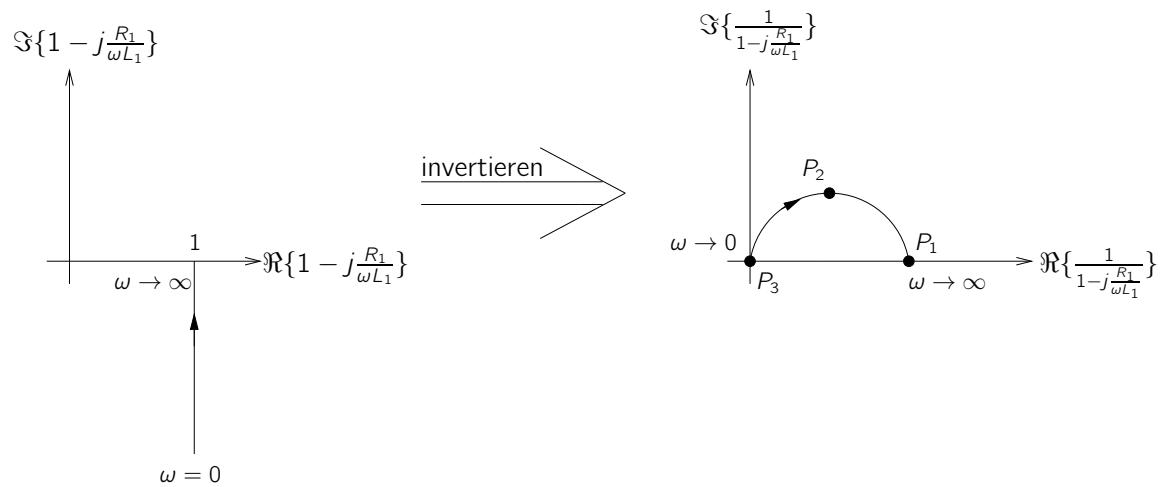
a)

$$\frac{U_x}{U_1} = \frac{j\omega L_1}{R_1 + j\omega L_1} = \frac{1}{1 + \frac{R_1}{j\omega L_1}} = \frac{1}{1 - j\frac{R_1}{\omega L_1}}$$

$$\frac{U_y}{U_1} = \frac{R_2}{R_2 + j\omega L_2} = \frac{1}{1 + j\frac{\omega L_2}{R_2}}$$

b)

U_x :

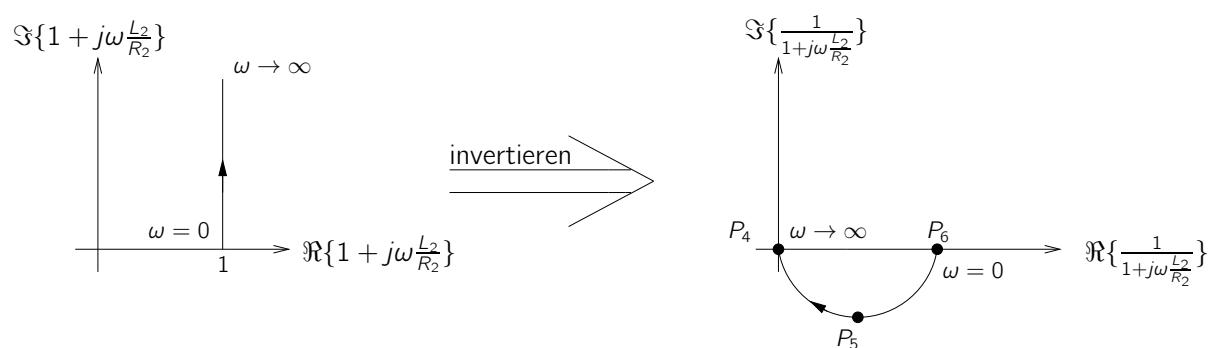


$$P_1 : \underline{U}_x(\omega = 0) = 0$$

$$P_2 : \underline{U}_x\left(\omega = \frac{R_1}{L_1}\right) = \frac{\underline{U}_1}{2}(1+j)$$

$$P_3 : \underline{U}_x(\omega \rightarrow \infty) = \underline{U}_1$$

U_y :



$$P_4 : \underline{U}_y(\omega \rightarrow \infty) = 0$$

$$P_5 : \underline{U}_y\left(\omega = \frac{R_2}{L_2}\right) = \frac{\underline{U}_1}{2}(1-j)$$

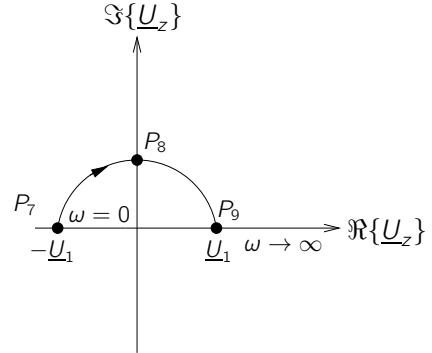
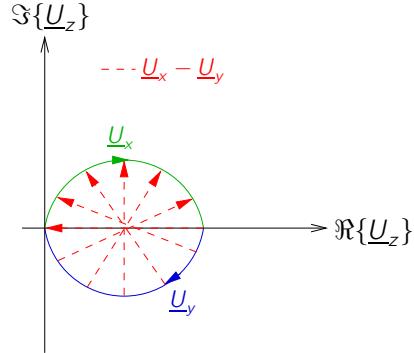
$$P_6 : \underline{U}_y(\omega = 0) = \underline{U}_1$$

c)

i)

$$R_1 L_2 = R_2 L_1 \rightarrow \frac{R_1}{L_1} = \frac{R_2}{L_2}$$

$$\underline{U}_z = \underline{U}_x - \underline{U}_y$$



$$P_7 : \underline{U}_z (\omega = 0) = -\underline{U}_1$$

$$P_8 : \underline{U}_z \left(\omega = \frac{R_1}{L_1} = \frac{R_2}{L_2} \right) = j\underline{U}_1$$

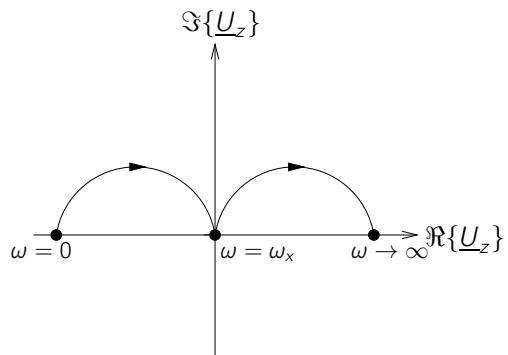
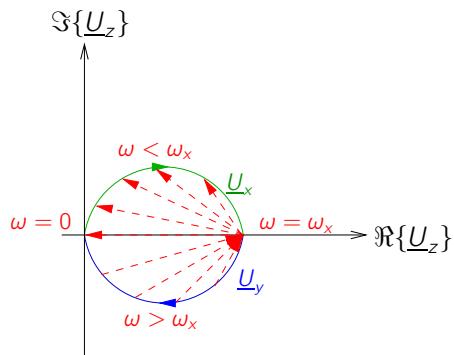
$$P_9 : \underline{U}_z (\omega \rightarrow \infty) = \underline{U}_1$$

ii)

$$R_1 \ll \omega_x L_1 \quad \omega > \omega_x$$

$$R_2 \gg \omega_x L_2 \quad \omega < \omega_x$$

Bis zur Frequenz ω_x hat \underline{U}_y den Punkt \underline{U}_1 noch nicht verlassen, \underline{U}_x endet dort aber aufgrund der Näherung. Für Frequenzen größer als ω_x bleibt \underline{U}_x näherungsweise konstant bei \underline{U}_1 , \underline{U}_y dagegen verlässt diesen Punkt und wandert Richtung Ursprung.



Aufgabe 3

a)

Bestimme AP I_c und g_m : Basisspannungsteiler mit zwei gleichen Widerständen ergibt ein Basispotential von $\frac{U_0}{2}$. U_{BE} ist konstant, somit ergibt sich ein Kollektorstrom mit entsprechendem Spannungsabfall über R_E von $I_C = \frac{\frac{U_0}{2} - U_{BE}}{R_E}$ und $g_m = \frac{I_C}{U_T} = \frac{\frac{U_0}{2} - U_{BE}}{R_E \cdot U_T}$ mit $U_T = \frac{k_B T}{e}$.

b)

Bedingung für normal-aktiven Bereich: $U_{CB} > 0$ und $U_{BE} > 0$. Maximales und minimales Kollektorpotential:

$$U_{Out,max} = \frac{U_0}{2}$$

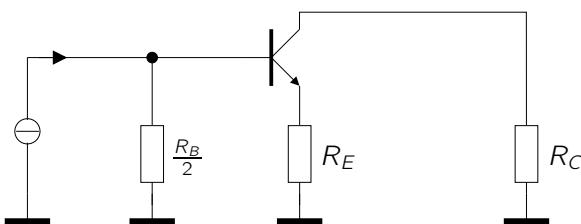
$$U_{Out,min} = 0$$

Für das Potential in der Mitte dieses Bereiches gilt demnach $\frac{U_0}{4} = I_C R_C$.

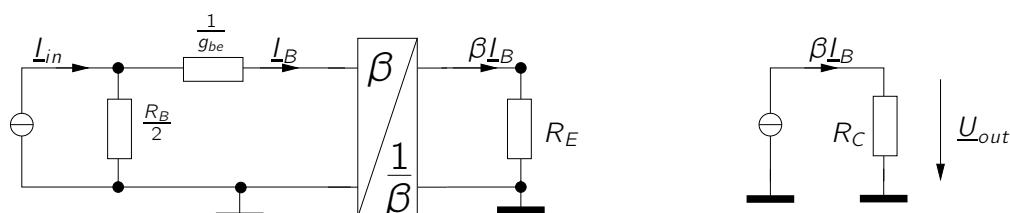
$$R_C = \frac{\frac{U_0}{4}}{\frac{U_0}{2} - U_{BE}} \cdot R_E.$$

c)

Emitter-Grundschaltung (EGS)



d)



$$U_{out} = R_C \cdot \beta I_b$$

$$I_b = I_{in} \cdot \frac{\frac{R_B}{2}}{\frac{R_B}{2} + \frac{1}{g_{be}} + \beta R_E}$$

$$Z_{trans} = \beta R_C \cdot \frac{\frac{R_B}{2}}{\frac{R_B}{2} + \frac{1}{g_{be}} + \beta R_E}$$

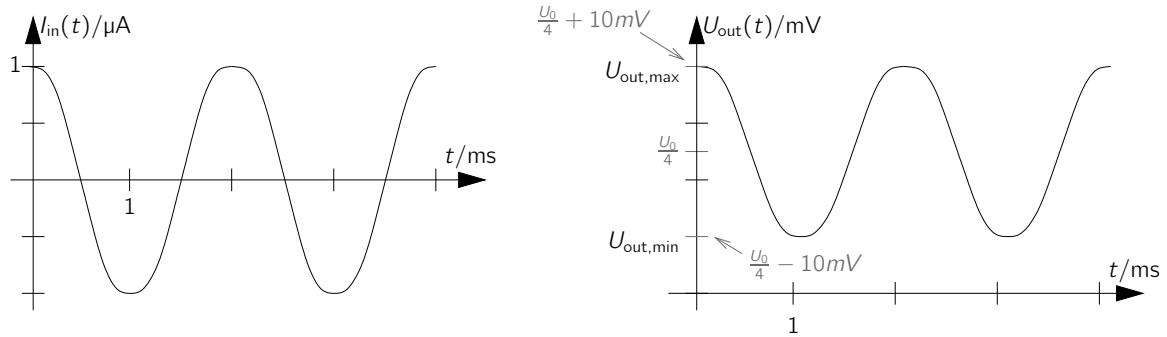
e)

$$Z_{trans} = \beta R_C = 10 \text{ k}\Omega$$

$$U_0 = 4 \text{ V}$$

$$U_{out}(t) = ?$$

Der Arbeitspunkt der Ausgangsspannung beträgt $\frac{U_0}{4}$, die Amplitude des Eingangsstrom 1 μA . Aufgrund der Transimpedanz ergibt sich eine Amplitude von $|U_{out}| = |Z_{trans} \cdot I_{in}| = 10 \text{ mV}$.



f)

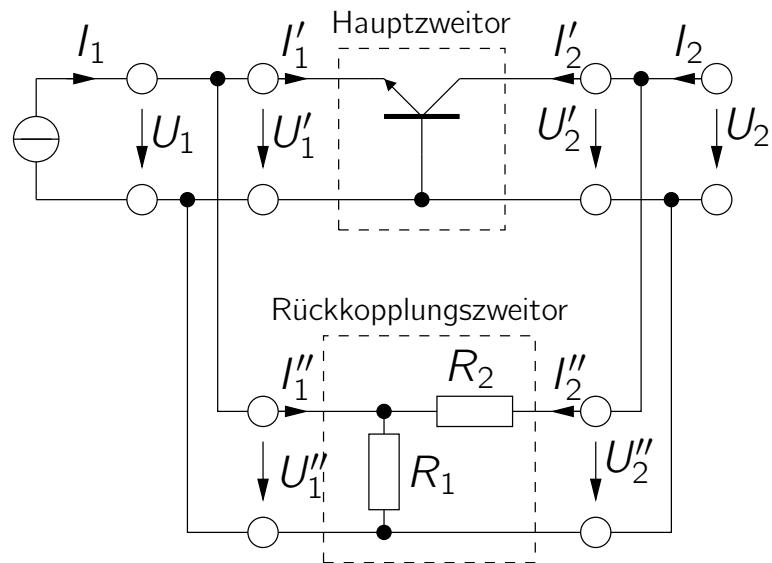
$$\text{Maximale Ausgangsamplitude: } \|\tilde{U}_{out}\|_{max} = \frac{U_0}{4} = 1 \text{ V}$$

$$I_{max} \cdot R_C \cdot \beta = 1 \text{ V}$$

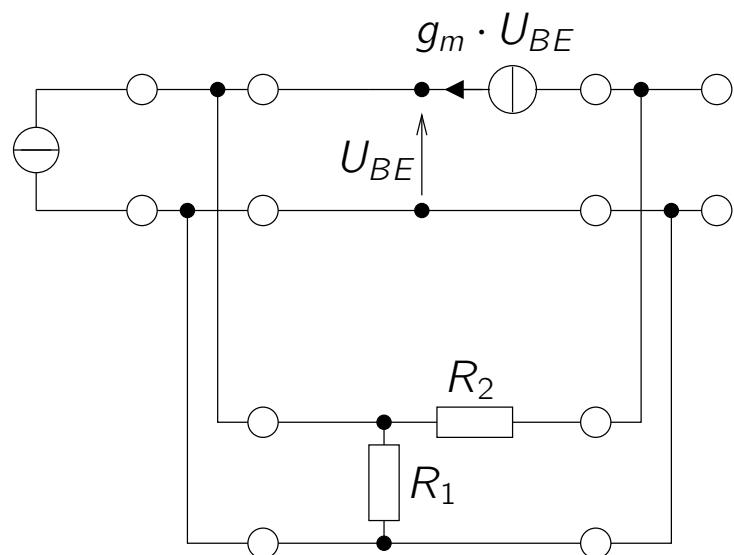
$$I_{max} = \frac{1 \text{ V}}{10 \text{ k}\Omega} = 100 \mu\text{A}$$

Aufgabe 4

a)



b)



c)

i)

Parallel-Parallel-Kopplung (PPK)

ii)

\underline{Y} -(Admittanz-)Matrix

$$\begin{aligned}\underline{U}_1 &= \underline{U}'_1 = \underline{U}''_1 \\ \underline{I}_1 &= \underline{I}'_1 + \underline{I}''_1 \\ &= \underline{Y}'_{11}\underline{U}_1 + \underline{Y}''_{11}\underline{U}_1 + \underline{Y}'_{12}\underline{U}_2 + \underline{Y}''_{12}\underline{U}_2 \\ &= (\underline{Y}'_{11} + \underline{Y}''_{11})\underline{U}_1 + (\underline{Y}'_{12} + \underline{Y}''_{12})\underline{U}_2\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\underline{U}_2 &= \underline{U}'_2 = \underline{U}''_2 \\ \underline{I}_2 &= \underline{I}'_2 + \underline{I}''_2 \\ &= \underline{Y}'_{21}\underline{U}_1 + \underline{Y}''_{21}\underline{U}_1 + \underline{Y}'_{22}\underline{U}_2 + \underline{Y}''_{22}\underline{U}_2 \\ &= (\underline{Y}'_{21} + \underline{Y}''_{21})\underline{U}_1 + (\underline{Y}'_{22} + \underline{Y}''_{22})\underline{U}_2\end{aligned}$$

d)

$$\begin{aligned}\underline{Y}'_{11} &= \frac{\underline{I}'_1}{\underline{U}'_1} \Big|_{\underline{U}'_2=0} = \frac{-g_m \cdot U_{BE}}{-U_{BE}} = g_m \\ \underline{Y}'_{21} &= \frac{\underline{I}'_2}{\underline{U}'_1} \Big|_{\underline{U}'_2=0} = \frac{g_m \cdot U_{BE}}{-U_{BE}} = -g_m \\ \underline{Y}'_{12} &= \frac{\underline{I}'_1}{\underline{U}'_2} \Big|_{\underline{U}'_1=0} = 0 \\ \underline{Y}'_{22} &= \frac{\underline{I}'_2}{\underline{U}'_2} \Big|_{\underline{U}'_1=0} = 0\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\underline{Y}''_{11} &= \frac{\underline{I}''_1}{\underline{U}''_1} \Big|_{\underline{U}''_2=0} = \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \\ \underline{Y}''_{21} &= \frac{\underline{I}''_2}{\underline{U}''_1} \Big|_{\underline{U}''_2=0} = -\frac{1}{R_2} \\ \underline{Y}''_{12} &= \frac{\underline{I}''_1}{\underline{U}''_2} \Big|_{\underline{U}''_1=0} = -\frac{1}{R_2} \\ \underline{Y}''_{22} &= \frac{\underline{I}''_2}{\underline{U}''_2} \Big|_{\underline{U}''_1=0} = \frac{1}{R_2}\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \underline{Y} = \underline{Y}' + \underline{Y}''$$

$$= \begin{pmatrix} g_m + \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} & -\frac{1}{R_2} \\ -g_m - \frac{1}{R_2} & \frac{1}{R_2} \end{pmatrix}$$

e)

$$\underline{I}_2 = 0 = \underline{Y}_{21}\underline{U}_1 + \underline{Y}_{22}\underline{U}_2 \Leftrightarrow \underline{U}_1 = -\frac{\underline{Y}_{22}}{\underline{Y}_{21}}\underline{U}_2$$

$$\underline{I}_1 = \underline{Y}_{11}\underline{U}_1 + \underline{Y}_{12}\underline{U}_2 = \left(\underline{Y}_{12} - \frac{\underline{Y}_{11}\underline{Y}_{22}}{\underline{Y}_{21}} \right) \underline{U}_2$$

$$\Leftrightarrow \frac{\underline{U}_2}{\underline{I}_1} = \frac{1}{\underline{Y}_{12} - \frac{\underline{Y}_{11}\underline{Y}_{22}}{\underline{Y}_{21}}} = \frac{\underline{Y}_{21}}{\underline{Y}_{12}\underline{Y}_{21} - \underline{Y}_{11}\underline{Y}_{22}} = \underline{Z}_T$$

Einsetzen:

$$\underline{Z}_T = \frac{\frac{1}{R_1 + R_2 + g_m}}{-\frac{1}{R_2} + \frac{1}{g_m + \frac{1}{R_2}}} = R_1 R_2 \cdot \left(g_m + \frac{1}{R_2} \right)$$

f)

Aufgabenteil wurde in Klausur nicht bewertet. Für $R_2 = 0$ (Kurzschluss) ist die Transimpedanz am geringsten, und steigt linear proportional zu $R_1 \cdot g_m$.

Aufgabe 5

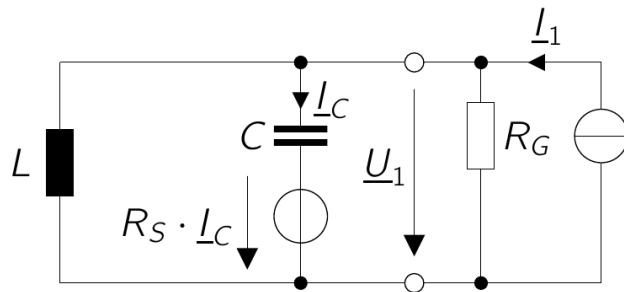


Abb. 5: Zu untersuchende Schaltung.

a)

$$\text{Übertragungsfunktion: } F(s) = \frac{I_C}{I_1}$$

$$I_C \frac{1}{j\omega C} + R_S I_C = (I_1 - I_C) \cdot \frac{sLR_G}{sL+R_G} = U_{out}$$

$$I_C = I_1 \cdot \frac{\frac{sLR_G}{sL+R_G}}{\frac{1}{sC} + R_S + \frac{sLR_G}{sL+R_G}} = I_1 \cdot \frac{s^2 L C R_G}{(1+R_S s C)(sL+R_G)+s^2 L C R_G}.$$

$$\text{Damit: } F(s) = \frac{s^2 L C R_G}{(1+R_S s C)(sL+R_G)+s^2 L C R_G}.$$

b)

Verantwortlich für Stabilität: Pole der Wirkungsfunktion

Alle Wirkungsfunktionen mit gleicher Ursache haben die gleichen Pole (Determinante der Knotenadmittanzmatrix). \Rightarrow Untersuchung der Stabilität mit jeder Wirkungsfunktion des Netzwerkes möglich. $Z(s)$ hat die gleiche Pole wie $F(s)$.

c)

Pole von $F(s)$:

$$s^2 (R_S L C + R_G L C) + s (L + R_S R_G C) + R_G = 0$$

$$s_{1/2} = -\frac{1}{2} \frac{L + R_S R_G C}{R_S L C + R_G L C} \pm \sqrt{\left(\frac{1}{2} \frac{L + R_S R_G C}{R_S L C + R_G L C}\right)^2 - \frac{R_G}{R_S L C + R_G L C}} = \sigma_0 \pm j\omega_0$$

$$\text{mit } \sigma_0 = -\frac{1}{2} \frac{L + R_S R_G C}{R_S L C + R_G L C} \text{ und}$$

$$\omega_0 = \sqrt{-\left(\frac{1}{2} \frac{L + R_S R_G C}{R_S L C + R_G L C}\right)^2 + \frac{R_G}{R_S L C + R_G L C}}.$$

d)

Aufklingende, sinusförmige Oszillation:

$$\Re\{s_{1/2}\} = \sigma_0 > 0 \text{ und}$$

$$\Im\{s_{1/2}\} = \omega_0 \neq 0$$

mit $R_G > -R_s$.

Entsprechend der Bedingung $\sigma_0 > 0$ ergibt dies:

$L + R_s R_G C < 0$ mit $R_s < 0$, $R_G > 0$ und $R_G > -R_s$, zu

$$R_G > -\frac{L}{R_s C}.$$

Damit überhaupt ein Imaginärteil existiert, muss

$$\frac{R_G}{R_s LC + R_G LC} > \left(\frac{1}{2} \frac{L + R_s R_G C}{R_s LC + R_G LC} \right)^2$$

gelten. Diese quadratische Ungleichung in R_s aufgelöst ergibt die Bedingung

$$\frac{L}{R_G C} - 2\sqrt{\frac{L}{C}} < R_s < \frac{L}{R_G C} + 2\sqrt{\frac{L}{C}}.$$

e)

Wert von R_G für Aufklingen: $\Re\{s_{1/2}\} = \sigma_0 > 0$.

$$\frac{1}{2} \frac{L + R_s R_G C}{R_s LC + R_G LC} < 0$$

Nenner ist positiv wegen $R_G + R_s > 0$. Dies führt zu $R_G > -\frac{L}{R_s C}$.

Richtung des Ungleichheitszeichen kommt dadurch zustande, da R_s negativ ist.

Aufgabe 6

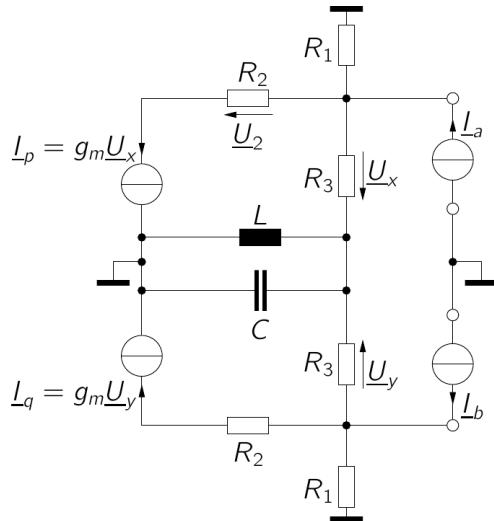
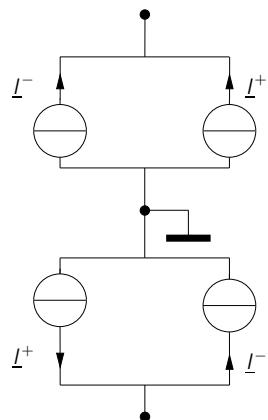


Abb. 6: Zu untersuchende Schaltung.

a)



Phasoren:

$$\underline{I}_a = \underline{I}^+ + \underline{I}^-$$

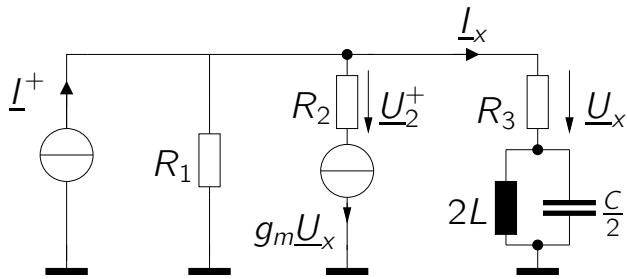
$$\underline{I}_b = \underline{I}^+ - \underline{I}^-$$

$$\underline{I}^+ = \frac{\underline{I}_a + \underline{I}_b}{2}$$

$$\underline{I}^- = \frac{\underline{I}_a - \underline{I}_b}{2}$$

b) und c)

Gleichtakt:



$$\underline{Z} := j\omega 2L \parallel \frac{2}{j\omega C} = \frac{j\omega 2L}{1 - \omega^2 CL}$$

$$I_x = (I^+ - g_m U_x) \cdot \underline{X} \text{ mit}$$

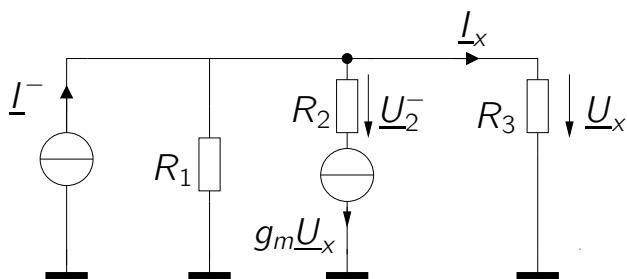
$$\underline{X} := \frac{R_1}{R_1 + R_3 + \underline{Z}}$$

$$U_x = R_3 I_x = R_3 \underline{X} I^+ - g_m R_3 \underline{X} U_x$$

$$U_x = \frac{R_3 X I^+}{1 + g_m R_3 \underline{X}}$$

$$U_2^+ = g_m U_x R_2 = \frac{g_m R_2 R_3 X I^+}{1 + g_m R_3 \underline{X}}$$

Gegentakt:



$$I_x = (I^- - g_m U_x) \cdot \underline{Y} \text{ mit}$$

$$\underline{Y} := \frac{R_1}{R_1 + R_3}$$

$$U_x = \frac{R_3 Y I^-}{1 + g_m R_3 \underline{Y}}$$

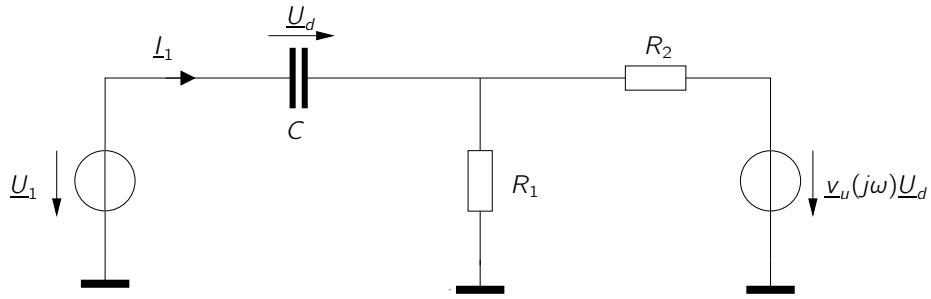
$$U_2^- = \frac{g_m R_2 R_3 Y I^-}{1 + g_m R_3 \underline{Y}}$$

$$U_2 = U_2^+ + U_2^- = \frac{g_m R_2 R_3 X}{1 + g_m R_3 \underline{X}} \cdot \frac{I_a + I_b}{2} + \frac{g_m R_2 R_3 Y}{1 + g_m R_3 \underline{Y}} \cdot \frac{I_a - I_b}{2}$$

d)

Vorzeichenänderung im Gegentakt

Aufgabe 7



a)

$$I_1 = U_d j \omega C$$

$$\frac{U_1 - U_d}{R_1} = I_1 + \frac{v_u(j\omega)U_d - U_1 + U_d}{R_2} = U_d j \omega C + \frac{v_u(j\omega)U_d - U_1 + U_d}{R_2}$$

$$U_1 - U_d = U_d j \omega R_1 C + \frac{R_1}{R_2} (v_u(j\omega) + 1) U_d - \frac{R_1}{R_2} U_1$$

$$U_1 (1 + \frac{R_1}{R_2}) = U_d (j \omega R_1 C + 1 + \frac{R_1}{R_2} (v_u(j\omega) + 1))$$

$$U_d = U_1 \frac{1 + \frac{R_1}{R_2}}{j \omega R_1 C + \frac{R_1}{R_2} (v_u(j\omega) + 1) + 1}$$

$$U_2 = v_u(j\omega)U_d = U_1 \frac{\frac{v_u(j\omega)(1 + \frac{R_1}{R_2})}{\frac{R_1}{R_2} v_u(j\omega) + \frac{R_1}{R_2} + j \omega R_1 C + 1}}{U_1}$$

$$U_2 = \frac{1 + \frac{R_1}{R_2}}{\frac{R_1}{R_2} + \frac{1}{v_u(j\omega)} (1 + \frac{R_1}{R_2} + j \omega R_1 C)} U_1$$

$$F(j\omega) = \frac{U_2}{U_1} = \frac{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2}}{\frac{1}{R_2} + \frac{1}{v_u(j\omega)} (\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + j \omega R_1 C)}$$

b)

$$|v_u| \rightarrow \infty$$

$$\Rightarrow F(j\omega) = \frac{1 + \frac{R_1}{R_2}}{\frac{R_1}{R_2}} = 1 + \frac{R_2}{R_1}$$

c)

$$F(j\omega) = \frac{\left(1 + \frac{R_1}{R_2}\right) \frac{v_u(j\omega)}{1 + \frac{R_1}{R_2} + j \omega R_1 C}}{1 + \frac{R_1}{R_2} \cdot \frac{v_u(j\omega)}{1 + \frac{R_1}{R_2} + j \omega R_1 C}} = \frac{F_a}{1 + F_2 F_a}$$

mit der Schleifenverstärkung

$$F_2 F_a = \frac{R_1}{R_2} \frac{v_u(j\omega)}{1 + \frac{R_1}{R_2} + j \omega R_1 C}.$$

mit $F_2 = \frac{1}{1 + \frac{R_2}{R_1}}$ aus Aufgabenteil b)

Damit ergibt sich:

$$F_a = \frac{F_2 F_a}{F_2} = \left(1 + \frac{R_1}{R_2}\right) \frac{v_u(j\omega)}{1 + \frac{R_1}{R_2} + j\omega R_1 C} \text{ und}$$

$$F_2 = \frac{R_1}{R_1 + R_2}.$$

d)

$$F_a = \left(1 + \frac{R_1}{R_2}\right) \frac{v_u(j\omega)}{1 + \frac{R_1}{R_2} + j\omega R_1 C} = \left(1 + \frac{R_1}{R_2}\right) \frac{v_u(j\omega)}{(1 + \frac{R_1}{R_2})(1 + j \frac{\omega R_1 C}{1 + \frac{R_1}{R_2}})} = \frac{v_u(j\omega)}{1 + j\omega \frac{R_1 C}{1 + \frac{R_1}{R_2}}} = \frac{v_u(j\omega)}{1 + j \frac{\omega}{\omega_0}}$$

$$\text{mit } C = \frac{R_1 + R_2}{R_1 R_2 \omega_0}.$$

$$F_a = \frac{v_0}{(1 + j \frac{\omega}{\omega_0})(1 + j \frac{\omega}{10\omega_0})(1 + j \frac{\omega}{10000\omega_0})}$$

$$\lim_{\omega \rightarrow 0} F_a(j\omega) = v_0$$

